

ポテンシャルエネルギーと力

ここでは、本文の p.13 で触れた「ポテンシャルエネルギーと力」について、もう少し一般的に説明する。

3次元空間上に質点（粒子）があり、何らかの力 \mathbf{f} を受けているとする。力 \mathbf{f} は3次元空間における方向を持った量なので、ベクトル量である。その成分を f_x, f_y, f_z とする。一般には、力 \mathbf{f} は、質点の置かれた位置 $\mathbf{r} (=x, y, z)$ 、質量、時間など、さまざまなものに依存する。今この粒子を、ある経路に沿って、空間上の点、A から B へ移動させたとする。移動に従って、一般的に力 \mathbf{f} は変化する。その際、次の積分

$$\int_A^B \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} = \int_A^B (f_x dx + f_y dy + f_z dz) \quad (1)$$

が積分の途中経路によらないとき、この力 \mathbf{f} を保存力 (conservative force) と呼ぶ。ここで $d\mathbf{r}$ は経路に沿った微小線分である。保存力の例としては、重力（万有引力）、静電気力などがあり、保存力ではない力（非保存力）には、動摩擦力や空気抵抗などがある。

空間上に定めた基準点 O に粒子があり、保存力 \mathbf{f} を受けているとする。それだけではこの粒子は力 \mathbf{f} によって加速度を得て点 O から離れて行ってしまいが、さらに保存力 \mathbf{f} に釣り合う力 $\mathbf{f}' (= -\mathbf{f})$ を加えて移動を止めたとする。力 \mathbf{f}' は保存力である必要は無い。単純に「手で支える力」でも構わない。この状態で粒子を基準点 O から別の点 A まで移動させたとする（厳密には、力 \mathbf{f} と \mathbf{f}' が釣り合っているなら粒子は永遠に基準点 O に止まったままだが、更に微小な力を余分に加え、事実上無限の時間をかけて移動させたとする）。この時に力 \mathbf{f}' が粒子になした仕事を $W_{O \rightarrow A}$ とする。つまり

$$W_{O \rightarrow A} = \int_O^A \mathbf{f}' \cdot d\mathbf{r} = - \int_O^A \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} \quad (2)$$

である。これをこの粒子の、位置 A におけるポテンシャルエネルギー $V(A)$ とする。よって、

$$W_{O \rightarrow A} = - \int_O^A \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} = V(A) \quad (3)$$

である。つまり、ポテンシャルエネルギー $V(A)$ は、保存力 \mathbf{f} を受けている粒子を基準点 O から A まで移動させるのに必要な仕事である。

次に、この粒子が点 A から点 B に移動する間に、保存力 \mathbf{f} がする仕事を考える。これを $W_{A \rightarrow B}$ とすると、保存力の積分は経路によらないので、途中で基準点 O を通るように経路を選べば、次のように書ける。

$$W_{A \rightarrow B} = \int_A^B \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} = \int_A^O \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} + \int_O^B \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} = - \int_O^A \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} + \int_O^B \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} = V(A) - V(B) \quad (4)$$

この式が示しているのは、「点 A から B まで移動する間に保存力 \mathbf{f} が粒子にする仕事は、その粒子のポテンシャルエネルギー V の減少に等しい」ということである。

改めて、ある座標 \mathbf{R} におけるポテンシャルエネルギー $V(\mathbf{R})$ は次のように書ける。

$$V(\mathbf{R}) = - \int_O^{\mathbf{R}} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} = - \int_O^{\mathbf{R}} (f_x dx + f_y dy + f_z dz) \quad (5)$$

これを微分形で書くと、次のようになる。

$$\mathbf{f} = \begin{pmatrix} f_x \\ f_y \\ f_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{\partial V(\mathbf{R})}{\partial x} \\ -\frac{\partial V(\mathbf{R})}{\partial y} \\ -\frac{\partial V(\mathbf{R})}{\partial z} \end{pmatrix} \quad (6)$$

これら(5)式と(6)式が、力 \mathbf{f} とポテンシャルエネルギー V の関係である。